

3 Paralelní arch

1. [1b] Common CRCW a Random CRCW. Který je silnější a proč?
zduvodneni je nekde ve starsich zadanih pripadne ve skriptech u popisu CRCW

2. [2b] Common CRCW a Random CRCW. Který je silnější a proč?

3. [4b] popište a vysvětlete polylogaritmičtí složitou simulaci jednoho kroku Prioritní CRCW-PRAM(n,p) algoritmu na EREW-PRAM($n+O(p),p$) počítací. Předpokládejte jednotkový časový model, $R,L,W=1$

4. [4b] Polylogaritmičtí simulace prioritní CREW na EREW.

5. [4b] Odvoďte počet procesorů p' a časovou složitost t' **simulace** PRAM(n,p) algoritmu s časem $t = T(n,p)$ na PRAM (m,p') počítací téhož typu, je-li $m < n$. Tuto **simulaci popište**. Jaké další předpoklady jsou třeba? Uvažujte **jednotkový** časový model, kdy operace R,W a L trvají čas 1.

a. Určit, který model CRCW PRAM je výpočetně silnější, zda Prioritní(Priority) či Náhodný(Arbitrary).

Na toto jsem si nedokázal odpovědět, ani nikdo, koho jsem se ptal, až na kolegu Tvrdíka... ;-)

Platí, že Prioritní CRCW \geq Náhodný CRCW, to víme všichni, teď proč. Vysvětlení: mám algoritmus pro náhodný crcw, to znamená, že do bunky paměti zapíše náhodně vybraný procesor, z těch, které o to mají zájem. Když takový algoritmus nasadím na prioritní, tak se vybere procesor s největší prioritou místo náhodného, ale to je nam u alg. pro náhodný crcw úplně jedno, alg. funguje.

Naopak máme-li alg. pro prioritní crcw, tak počítáme, že se vybere procesor s největší prioritou, ale vybere se náhodný, takže algoritmus nemusí nutně fungovat.

Takže žádné algoritmy apod. -- jak jimi někdo strasí, dnes mi doc. Tvrdík říkal na zkoušce právě toto, že to je správné řešení úkolu 1. Žádná věda, ale pokud má člověk málo fantazie, tak to u zkoušky nevyplodí.

b. Určit jestli je silnější Prioritní nebo Náhodný CRCW PRAM a dokázat.

Tady chtěl napsat že to je prioritní a dále se muselo napsat že prioritní může simulovat neprioritní a jak se to udělá (!!!to tam chtěl) a že náhodný nemůže simulovat prioritní bez nějakého zpomalení a PROČ.

c. [1b] který model je výpočetně silnější Prioritní nebo Náhodný CRCW PRAM dokázat

d. polylogaritmičtí simulaci prioritního p -procesorového CRCW PRAM na p' -proc EREW PRAM s pamětí $(p+m)$. Popsat algoritmus (viz skripta, takové to s pomocným polem A). Kolik bude potřeba minimálně procesorů (p')? (Správně je p - protože je to EREW a každý musí simulovat jednoho).

Chtěl to docela přesně, výtaval se na každé slovo, které bylo ve skriptech a já jsem ho v odpovědi vynechal. (4 body)

4 Propojovací síť

1. [1b] Odvoďte výraz pro průměr n -rozměrného zabaleneho motýlka wBF_n .

2. [] Průměr CCC_n

3. [2b] Dokázat, že 2-D toroid $K(z_1,z_2)$ je uzlově symetrický.

4. [1b] Pro zadaný uzel $x \in V(Q_n)$ odvoďte výraz pro počet uzlu v vzdálenosti i od x .

5. [3b] 4d Toroid, zadaný dva konkrétní body ležící se v souřadnicích 3 dimenzí. Vyjadřete algebraicky nejkratší disjunktní cesty mezi nimi (i 2. nejkratší).

U toroidu je to jiné než na hyperkrychli!!!!(coz spouste lidi doslo az po zkousce)zalezi , ktere body se spojuji,jestli nahodou neni kratsi cesta okolo

Obecne je tam tolik cest, kolik je stupen uzlu(coz je u tohoto

toroidu 8 cest) Protoze se ty body lisily ve trech dimenzich, tak jsou tam tri nejkratsi cesty, Dale dve, ktere jsou delsi o 2 a zbytek ktere jsou delsi o 4

- a. [1b] Charakterizujte uzlovou a hranovou symetrii 3D toroidu $T(z_1, z_2, z_3)$, odpoved dokazte.
- b. [1b] Dokazte ze v Q_n nelze zkonstruovat hamiltonovskou cestu $P(u,v)$ mezi uzly $u=1010110$ a $v=1100011$
[1b] Dokažte, že v Q_7 nelze zkonstruovat cestu $P(u,v)$ mezi uzly $u=1010110$ a $v=1100011$.
- c. [1] chybovy prumer na huperrychly, DOKAZTE
[n - protoze dva nejvzdalenejsi uzly maji mezi sebou n disjunktnich cest a ty musime vsechny prerusit]
- d. chybovy prumer Q_n
- e. Uvedte a dokazte vyraz pro chybovy prumer Q_n
- f. [1] odvodit prumer na wBF_n
 $n+(spodni\ zaokrouhleni)(n/2)$
- g. pocet automorfismu Q_n - odvodit - viz skripta, popis Q_n

5 VNOROVANI

1. [3b] Vnorení $M(22,24)$ do $M(x,5)$ s $load=2$ a min dil, urcit ecng.
2. [2b] Dokazte, ze lze libovolnou hamiltonovskou kruznici s n uzly vnorit do lib.souvisleho n uzloveho grafu s dil ≤ 3 .
3. [4b] Odvodit vztah pro minimalni dilataci pri vnorení D_2 toroidu $K_2(z_1, z_2)$ do 1D toroidu $K_1(z_1 * z_2)$ pri loadu 1.
4. [3b] $CBN_n \rightarrow Q_{n+1}$ - algoritmus s $load=ecng=1$, $dil=2$ aplikaci problemu zkonstruujte a algebraicky popiste vnorení $CBN_3 \rightarrow Q_4$
5. [3b] Vnorení CBT_n do Q_{n+1} a ukayate v realu na CBT_3 a Q_4 .
6. [1b] Dokazte, ze CBT_n neni podgrafem Q_{n+1} .
[protoze Q_{n+1} je VYVAZENY bipartitni graf, kdeztu CBT_n ani nahodou \rightarrow stane se jim pri zdvojeni korene]
7. [2b] Jake muze byt maximalne y v $M(4,y)$, kterou se snazim nacpat do $M(16,20)$ s $load=2$, $dil=1$. Spocitejte take hranovou zatizenost. ($y=136, ecng=2$)
Reseni:
str.87 - POZOR! vsechny rovne useky hada maji LOAD presne 2! Delam to tak, ze davam vzdy dva uzly do jednoho, tim mam $load=2$ a dil maximalne 1, pulka hran dokonce zanikne, protoze vedou z uzlu do toho stejneho. Na koncich je klasicke prelozeni ze cviceni - spocital jsem tak, kolik uzlu se vejde do $M(16,20)$, vydělil 4ma a dostal y.
8. [1b] Dokazte, ze lze libovolnou kruznici s n uzly vnorit do lib.souvisleho n uzloveho grafu s dil ≤ 3 .
-

- a. Vnoření CBT_n do Q_{n+1} .
Chtěl napsat že se to dělá zdvojením kořene a jak se to dělá a obrázek pro CBT_3 . Tohle jsem všechno měl, ale chyběla mi nějaká ta mapovací fce. jak se ta druhá krychle má otočit vůči té první. Takže místo plného počtu 3b jsem měl zase jen 1 :)).
- b. [3b] vnorení CBT_n do Q_{n+1} , popsat, ukazte na CBT_3
- c. [3b] CCC_n a wBF_n , dokazte, ze jsou kvaziizometrické, nakreslit pro $n=3$
- d. [2b] Max y takove, ze mřížka $M(3,y)$ lze vnorit do mřížky $M(7,9)$ s $dil=1$ a $load=2$. Schema reseni.
[2b] Určete max. Y takové, že mřížku $M(3,Y)$ lze vnořit do $M(7,9)$ s $dil=1$ a $load=2$.
- e. [3b] Dokazte, ze do kazdeho souvisleho grafu G s n uzly lze vnorit kruznice s n uzly s $load=1$, $dil \leq 3$. Urcete její ecng.

f. [2] Vnorení Q_{2n} do $T(2^n, 2^n)$ s $\text{load}=1$, jaká je za této podmínky spodní mez a proč!!!
skripta lema 5.2

g. spodní mez pro dilataci při vnorení $Q_{2n} \rightarrow T(2^n, 2^n)$

Vypočítejte spodní mez pro dilataci vnorení Q_{2n} do 2D toroidu $T(2^n, 2^n)$, uvažujte pouze vnorení s $\text{load}=1$.
Tady měl nějakou chybu v zadání, už nevím jakou - někdo mě doplňte..

h. [2b] jak se vnoří $M(x, y, z)$ do Q_n s $\text{dil}=\text{load}=1$ ukázat na dvou bodech a zjistit jejich vzdálenost v té krychli

i. [2] vnorení mřížky $M(11, 11)$ do $M(3, y)$, při $\text{load}=2$, minimální dil , určte ecng

$y=22$, $\text{dil}=2$, $\text{ecng}=4$

AAB na mřížce, SF, určte t_{aab} , r

6 prefixový součet

1. [3b] Preorder na PRAMu. str. 110-112. Zadáno bylo jen EA \gg nutno dopocítat DIR u každé hrany podle toho, jestli je její Euklid. číslo menší než u protidvojčete.

Dále na tomto spočítaném poli (1=dopředna, 0=zpět) provedu PPS.

Uzel má index X z výsledku PPS, právě když do něj vede dopředná hrana.

Dále se mělo spočítat $T(n, p)$, $C(n, p)$ a Ψ_1 (bo co sou ty widle za písmenko), to jsem prostě nějak vygeneroval...nevím, jak se to poradně počítá doted.

2. [5] Provést PPS na APRAM! počítací. Zase chtěl T, C, atd....

APRAM počítá postupuje stejně jako PRAM počítá, akorát se musí prokládat bariérami, něco jsem tam psal, ale nerad bych kecal, tak to sem radši uvádět nebudu.

Melo to být pro $p < n$ procesoru, takže vlastní výpočet složitosti měl sekvencní a paralelní část. Ta paralelní pak vypadala $(RRLBWB)^{\log p}$. Z toho zjistit $T(n, p)$ dosazením za R, L, W, B , vypočítat $C(n, p)$, Ψ_1 , Ψ_2 .

3. [4b] PPS na EREW PRAM, $p < n$, $L, R/W > 1$, Dokážte správnost! Odvodte $T(n, p)$, $E(n, p)$

4. [6b] Uvažujte standardní APRAM model počítání (lokální operace trvají čas 1, posloupnost $k \geq 1$ globálních R/W za sebou trvá čas $k+d-1$, kde $d > 1$ je konst., bariérová synchronizace p procesoru trvá $B(p)=d \cdot \log p$). Dal předpokládejte, že procesory mají nezávislou paměťovou a aritmetickou jednotku. Popište co nejrychlejší cenově optimální APRAM algoritmus pro paralelní redukci n čísel pomocí binární asociativní operace. Odvodte paralelní čas $T(n, p)$, cenu $C(n, p)$ a izoeffektivní fce $\Psi_1(p)$ a $\Psi_2(N)$.

5. [4b] PPS na jednorozměrném poli, kde lokální PPS probíhá na Q_n s $p < n$ a WH . Zadány časy pro WH ($t_s + d \cdot t_d + m_i \cdot t_m$).

Algoritmus, $T(n, p)$, a při E0 spočítejte Ψ_1, Ψ_2 .

Tady slo o dvě věci. Udelat PPS na Q (ten algoritmus se žlutými a zelenými registry. Složitost je stejná jako u binární redukce A pak to celé aplikovat na pole, tj každý procesor dostane n/p hodnot, na kterých si udělá PPS a pak pošle výsledek do procesoru $p+1$ a následně si všechny procesory upraví svůj PPS

, ze si k němu přičtou tu hodnotu od procesoru $p-1$ (je to ve skriptech někde u PPS)

6. [4b] PPS na Q_n s $p < n$ a WH . Zadány časy pro WH ($t_s + d \cdot t_d + m_i \cdot t_m$). Algoritmus, $T(n, p)$, a při E0 spočítejte Ψ_1, Ψ_2 .

7. Paralelní binární scítačka - popsat algoritmus

8. [2b] PRAM algoritmus pro nalezení eulerovy cesty, spočítat čas a tak.

[algoritmus je ve skriptech, zbytek to chce odvodit]

a. [4b] PRAM algoritmus číslování uzlu stromu postorder

b. [2b] Popište paralelní algoritmus pro výpočet Eulerovské cesty ve stromu (s n uzlů a p procesory, a $p \leq n$) a jeho reprezentaci (toho stromu) na PRAM počítací a jeho složitost (toho algoritmu).

c. [3] vytvoření pole rank na zreteženém seznamu na CREW PRAM počítací, algoritmus, posuďte skalovatelnost ve skriptech, nevím kde, pokud máte jen algoritmus počítejte s 1 slovy "jedním" bodem, je to kruté ale je to tak, mě dal 1,5 proto že jsem to měl odvozeno, ale blbě ale měl jsem tam navíc náznak toho vylepsěného - lepe skalovatelného algoritmu

d. [5] par. redukce na APRAM - cenově optimální myslím,

to sem nemel a dost me to nakrsko myslel sem ze tohle umim - "DYK JE TO PRECI JASNY" takze to nepodcenujte, samozrejme abyste dostali vice nez 1 bod musite umet odvodit vsechny ty psi a vubec vsechno kolem toho

e. popsat algoritmus pro vypocet poradi od konce ve zretezenem seznamu nelikosti n na CREW PRAM s n procesory

f. paralelni redukce na APRAM. $T(n,p)$, $C(n,p)$, ψ_1 , ψ_2

g. APRAM cenove optimalni par. redukce - stejny jak v materialech na webu (vyp T_n, C_n, ψ_1, ψ_2)

h. sudo-licha redukce na hyperkrychli

i. Sudo-licha redukce reseni tridiagonalni soustavy n lin. rovnic mapovanych blokov na p -proc. hyperkrychli $p < n$. Odvodte asymptoticky T_n . Vseportove smerovace s WH ($t(d,mi)=ts+dtd+mitm$). Standartni model pocitace - aritm/log/pametove operace maji konstantni slozitosť.

j. Napiste casove optimalni alg. paral. vypoctu poradi od konce (rank) prvku v retezenem seznamu o vel. n na EREW PRAM s n proc. Vstupem alg. je zret. seznam ve sdilene pameti PRAM reprezentujici pole nasledniku. Jaka je skalovatelnost alg?

k. [3b] PPS na 1-port 1D M , $p < n$ jak se zmeni, když bude M 2-port

l. [5] PPS na APRAM, urcit f_1, f_2

$f_1 = p \log p$ asi, $f_2 = n / \log(n)$ asi

m. zkonstruujte nejkratsi cestu v CCC_n ($n=6$, zadany hodnoty, jeden mel $i=1$, druhy $i=4$, lisily se navic ve 3 dimenzich)

n. PPS na Q_n ($n = \log p$). WH prepinani, popsat algoritmus (takovy ten se zelenymi a zlutymi registry), T , f_1 , f_2 , f_3 , T_{min} . To vse za 5 bodu.

7 Třídění

1. [4b] Bitonic Merge Sort na $Q_{\log p}$, $T(N,p)$, $\psi_1(p)$, $\psi_2(p)$, sekvence k čísel - $a \cdot k \cdot \log k$, Merge and split 2 posl. $b \cdot k$

2. [5b] Shearsort na 2D mřížce (\sqrt{p}, \sqrt{p}), N čísel $1 \leq p \leq N$, spocitat T , f_1 , f_2 , f_3 , posoudit skalovatelnost a dokazat ze shearsort funguje.

[cele ve skriptech, dukaz pomoci 0-1 vety]

3. [5b] Popiste algoritmus pro **trideni** N celych čísel na p -procesorove **3-D mřížce** $M(\sqrt[3]{p}, \sqrt[3]{p}, \sqrt[3]{p})$, $p \leq N$. **Odvodte** co nejpresneji jeho paralelni cas $T(N,p)$ a **izoefektivni** funkce $\psi_1(p)$ a $\psi_2(p)$, jestliže (1) **sekvencni setrideni** k čísel na 1 procesoru trva cas $\alpha k \log k$, (2) operace **Merge-and-Split** 2 setridenych posloupnosti k čísel provedeny 2 sousednimi procesory trva cas βk a (3) pro trideni v 2-D mřížkach je pouzít algoritmus Shear-Sort.

4. [4b] Transpozice matice na $M(\sqrt{p}, \sqrt{p})$, WH, XY, vseport ...

a. Shear-Sort, slozitosť, ψ_1 , ψ_2 , ψ_3 , popsat algoritmus.

Kdyz algoritmus moc nerozumíte a jen si pamatujete casovou slozitosť, muzete zle narazit. Chtel vedet, proc se provadi $\log n$ krat trideni sloupcu a radku atd. Takze dukaz podle vety 0-1 si radeji ctete. ;-) Tedy alespon mne se to poradne vyplatilo.

b. Shear-Sort na 2-D mřížce.

Klasika, chtel algoritmus, paralelni cas a efektivitu a vsechny fj. Pokud jste měli jen popsany alg. a !!!dobře par. cas tak to bylo opět jen za 1 bod, jak jinak.

c. [5b] shear-sort 2D-mřížka $M(\sqrt{p}, \sqrt{p})$ vypocete T , ψ_1 [1-3], slovně zhodnotit skalovatelnost

d. [6] BMS pro trideni N čísel po radcich na 2D mřížce $M(\sqrt{p}, \sqrt{p})$, $1 \leq p \leq N$ a \sqrt{p} mocnina dvou. Spocitat $T(N,p)$, f_1 a f_2 . Vseportova s plne duplex. linkam a prepinanim SF. Sekv. trideni k čísel na 1 proc. trva $(\alpha)(k) \log(k)$ a merge sort dvou setr. posloupnosti k čísel trva $(\beta)(k)d$, α a β jsou konstanty.

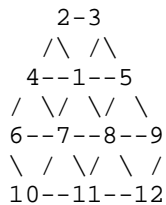
[] Popište Bitonic sort N čísel po řádcich na 2D $M(\sqrt{p}, \sqrt{p})$ $p \leq N$ a \sqrt{p} je mocnina 2. Určete T , ψ_1 , ψ_2 , jestliže je mřížka vseportová, full duplex, SF. Sekv. třídění k čísel na 1 proc. trvá $\alpha \cdot k \cdot \log(k)$ a MS dvou posloupností k čísel trvá $\beta \cdot k \cdot d$, d - vzdálenost procesorů.

e. [6b] Bitonic Sort asi na 2D mřížce...to už nevím, to sem nestihal udělat (a ani neuměl).

f. [6b] 3D sort, algoritmus, důkaz pomocí 0-1, T, psi1, psi2

8 směrování

1. [4b] Jednoduchy neorientovaný souvislý graf G s N uzly. Popište algoritmus konstrukce směrovací funkce odolné vůči zablokování na přímé propojovací síti s topologií grafu G s plně-duplexními kanály a vše-portovými směrovacími uzly označenými $1..N$. Konstrukci demonstřujte na příkladu



2. [4b] Někjaký graf a udělat přes kostru bezkolizní směrování - netusím

3. [5b] 2D toroid, všeportový OAB, určit spodní mez počtu kroku $r_0 = ?$ a čas. náročnost $\tau = ?$, navrhnout algoritmus, spočítat jeho r (počet kroku) a t (čas), srovnat s ideálem.

[tady to chce tu diagonálu, viz skriptu]

4. [4b] Jednoduchy neorientovaný souvislý graf G s N uzly. Algoritmus konstrukce směrovací funkce odolné vůči zablokování na přímé propojené síti s topologií grafu G s full-duplex kanály a všeportovými směrovacími uzly $1..N$. Konstrukci ještě demonstřovat na zadaném grafu. Ten sem kreslit nebudu - kdyžtak at mě někdo doplní...

Měla se vymyslet směrovací funkce pro zadaný graf, která by zajistila bezkolizní směrování. (Zřejmě chtěl to co je na konci 8. kapitoly.)

a. Dokázat tu bezkoliznost na Q_n .

No tady jsem vyšel z motýlka a napsal že směrování za předpokladu dané permutace na něm je bezkolizní a potom že rychle se chová podobně jako tento motýlek (Q_2 je vlastně elementární motýlek),...

Nejdřív mi za to dal plnej počet, ale pak do toho začal šourat a ptal se ještě na nějaký dodatky no a nějak jsem to zmotal a on prohlásil "Pane kolego vždyť vy tomu nerozumíte." a dal mi jen jeden bod a ještě dodal "Správně by to mělo být za nula."

b. spodní mez pro Multicast na mřížce, algoritmus a ukázat na $M(5,5)$

c. 4. 2D mřížka $M(Z_x, Z_y)$ s plně-duplexními linkami a 1-portovými procesory, jejichž směrovace jsou WH. Směrování XY. Odvoďte spodní mez na počet kroku pro multicast se zdrojem v $s \langle (0,0) \rangle$ a s cílovou skupinou uzlu S a pak obecně popište krokové optimální alg. pro tento problém. Aplikujte ho na $M(5,5)$ - s je 2, S jsou 1, ostatní 0:

```
0 1 1 1 0
1 1 1 1 0
0 1 0 0 1
1 2 1 1 0
1 0 1 1 0
```

9 Permutace

1. [4 b.] Odvoďte časovou složitost permutace otocení $\text{pir} : u_{n-1} \dots u_0 \rightarrow u_0 \dots u_{n-1}$ na všeportovém SF nepřímým motýlkem indBF_n (viz. obr. pro $n=4$ - byl nakreslen v zadání), je-li použito minimální on-line směrování, cíli pro všechna $i \in \{0,1\}^n$ paket ze vstupu i je poslán nejkratší cestou na výstup $\text{pir}(i)$.

2. [3b] Minimální směrování na motýlku, permutace otocení, odvodit časovou složitost.

[odmocnina(N) viz. skriptu]

3. Kolik permutací udělá síť Omega

4. [3b] Uvažujte nepřímou síť **obyčejný motýlek** oBF_n s 2^n vstupy a 2^n výstupy. Přepínání paketů je typu uložit-poslat (SF). Necht $1 < m < 2^n$ a $A = \{a_1, a_2, \dots, a_m\}$ je uspořádaná podmnožina množiny vstupu, kde $0 \leq a_1 < a_2 < \dots < a_m \leq 2^n - 1$, a

$B = \{b_1, b_2, \dots, b_m\}$ je usporádaná podmnožina množiny vstupu, kde $0 \leq b_1 < b_2 < \dots < b_m \leq 2^n - 1$. Pak zobrazení $\pi: A \rightarrow B$ takové, že $\forall i: \pi(a_i) = b_i$, nazveme **monotonní permutací** A na B. Dokážte, že každou monotonní permutací lze na nepřímém SF oBFn realizovat **bezkolizně** a proto v $O(n)$ krocích. Odhadnete skrytou konstantu. /3b/

a. [3b] oBFn, SF, monotonní permutace. Dokázat, že každou monotonní permutací lze na SF oBFn realizovat bezkolizně, tj. v $O(n)$ krocích, odhadnete skrytou konstantu

b. [1b] kolik udělá permutací nepřímá síť, k úrovni, n čísel na vstupu, jeden přepínač 2×2

c. [4] proč je kolizní permutace prohození na motýlku+ jak to bude rychlejší?
horizontálně se rozpulí motýlek a všechny vstupy se přehodí z 1 motýlku na výstup druhého a obráceně; řešení obrázkem (trivialní prej říka kolega Hudy :))

10 Kolektivní komunikační algoritmy

1. [3 b.] Odvodte spodní meze $R_{oAAB}(Q_n, m)$ na počet kroku a $\tau_{AAB}(Q_n, m)$ na časovou složitost vysílání všichni-všem (AAB) v 1-portové plně duplexní kombinující hyperkrychli Q_n s prepínáním uloží-posílá (SF). Každý procesor má na počátku připraven paket o velikosti m . Pak popište co nejefektivnější algoritmus pro AAB, určete jeho počet kroku $r_{AAB}(Q_n, m)$ a komunikační zpoždění $T_{AAB}(Q_n, m)$. Předpokládejte, že přenos paketu o velikosti m mezi uzly ve vzdálenosti d trvá $t(d, m) = t_s + m \cdot t_m$. Časovou rezii na rozklad zpráv a kombinování paketu do zpráv neuvazujte.

2. [3b] odvodte spodní meze na počet kroku r_{oAAS} a na komunikační zpoždění τ_{AAS} nekombinujícího rozepisování AAS na 3D $T(z_1, z_2, z_3)$, $z_1 > z_2 > z_3$ s plně duplexními kanály a WH. Rychlost kanálu je t_m , každý uzel má pro každý jiný uzel paket o velikosti m

3. [3b] Spodní mez na počet kroku AAS a komunikační zpoždění AAS nekombinujícího rozepisování všichni všem AAS na 3D toroidu (z_1, z_2, z_3) $z_1 > z_2 > z_3$ s plně duplex kanály, WH, jestliže rychlost kanálu je $t_m [B/s]$ a každý uzel má pro každý jiný uzel paket o velikosti $m [B]$.

4. AAS BEX (binární výměna) $M(odm(n), odm(n))$ Určete počet kroku a čas
počet kroku je $\log odm(n) \cdot \log odm(n) = \log^2 n$ složitost je někde ve skriptech

5. AAS nebo AAB - přesně nevím, nestihl jsem ani precizovat

6. [4b] OAS na toroidu $K(z_1, z_2)$, 1-port, WH, bod (a_1, a_2) , 1 paket o vel. m , $t = t_s + d \cdot t_d + m \cdot t_m$, efekt alg., R_o , τ , r , $t = ?$ porovnat optimalitu

7. OAB na 2-port 1D mřížce

8. [4b] Odvodte **spodní mez** na počet kroku $\rho_{AAB}(K(z, z))$ a časovou složitost $\tau_{AAB}(K(z, z), m)$ pro **vysílání všichni všem (AAB) na vse-portově, plně-duplexním nekombinujícím toroidu** $K(z, z)$, kde $z \geq 5$ je **liché** číslo a každý uzel má na počátku připraven paket o velikosti m . Předpokládejte prepínání paketu uloží-posílá (SF), kde přenos paketu o velikosti m mezi 2 uzly ve vzdálenosti d trvá $t(d, m) = t_s + \mu d t_m$. Popište co nejlepší algoritmus pro tento komunikační problém a odvodte jeho **počet kroku**, $r_{AAB}(K(z, z))$ a **časovou složitost** $\tau_{AAB}(K(z, z), m)$ a vyslovte tvrzení o optimalitě vašeho řešení. /4b/

a. [5b] Odvodte spodní meze pro počet kroku a časovou složitost u OAS 1-port WH 2D mřížka $M(z_1, z_2)$, zdroj vysílání na $[a_1, a_2]$ má pro každý uzel připravenou zprávu o velikosti M , předpokládejte že přenos zprávy o velikosti m na vzdálenost d trvá $t(d, m) = t_s + d t_d + m t_m$

Popište co nejefektivnější OAS algoritmus, určete počet kroku a časovou složitost a porovnejte se spodními mezemi

b. [1b] Jaka je spodní mez počtu kroku AAB na Q_n ? Odvodte... (napsal jsem, že je to n , jako že průměr grafu a to je blbě, víc nevím.)

c. [4b] Napište optimální algoritmus pro OAB na $M(z_1, z_2)$, jestliže je 2-portová, plněduplexní, WH prepínání. Určete spodní meze počtu kroku (nebo možná času) a časovou složitost, pokud mezi sousedy trvá $t = t_s + t_d + m \cdot t_m$.

d. [4] mřížka $m(z_1, z_2)$ a provedte multicast na M , jakou má spodní mez na počet kroku, popište slovně algoritmus, který to provádí v optimálním počtu kroku a ukažte na zadaném příkladě

tento příklad není těžký a všem doporučuji na něj kouknout, a poradně promyslet

e. [5b] OAB 2D T, WH, all-port napsat spodní mez OAB

tady měla být zaručeně zobecněná diagonála, ale hodně lidí psalo různé půlení a podobné nesmysly

f. QEX - kvadrantova výmena AAS na $M(\sqrt{p}, \sqrt{p})$. Tusim WH prepínani. Urcete tau (mez min počtu kroku), rAAS, tAAS, a další věci.

Algoritmus nasleduje ve skriptech za binarni výmenou (neplest!). Za ideu mi dal 1 bod, ale stetil se, ze tam nemam alespon velikost paketu. Cele to nemel snad nikdo.

11 Par alg. pro lin algebru

1. [5b] Popiste a vysvetlete Cannonuv algoritmus paralelniho nasobeni ctvercovych $odm(N) \times odm(N)$ matic $C=AB$ na vseportovem 2-D toroidu $K(odm(p), odm(p))$ procesoru, kde $p < N$. Odvodte co nejpresneji vyraz pro paralelni cas $T(N, p)$, jestlize (1) smerovace provadeji cervi (WH) prepínani paketu, kde prenos paketu mezi 2 uzly ve vzdalenosti d trva $t(d, ny) = ts + d * td + ny * tm$, (2) prvky matic maji velikost m a (3) sekvencni lokalni nasobeni dvou matic o velikosti $r \times r$ trva cas $\alpha * r^3$, kde m a α jsou konst. Odvodte izoefektivni fce $\Psi_1(p)$ a $\Psi_2(N)$.

2. [3b] Popiste co nejrychlejsi algoritmus pro **transpozici matice** A typu $n \times n$ na p -procesorove hyperkrychli s **cervim** (WH) **prepínanim**, je-li matice A mapovana na hyperkrychli **blokově-sachovnicove**. Odvodte presny pocet komunikacnich **kroku** (rounds) $r(n^2, p)$ a **casovou slozítost** algoritmu $T(n^2, p)$, jestlize prenos paketu obsahujiciho k prvku matice na vzdalenost d trva cas $t(d, \mu) = t_s + dt_d + \mu t_m$ a transpozice matice $r \times r$ na jednom procesoru trva cas k ? /3b/

3. [5b] Algo. nasobeni $(odmN \times odmN)$ matice A blokově sachovnicove namapovane na krychli $Qlogp$ $1 \leq p \leq N$ vektorem x $odmN \times 1$ mapovany blokove na podkrychli $Qlogodmp$. Vysledny vektor $y = Ax$ bude po skončení ulozen stejne jako na pocatku vektor x . Predpokladejte ze p je odmocnina 4.

1 port smerovace WH

prenos paketu o velikosti u mezi p ve vzdalenosti d trva $t(d, p) = ts + dtd + utm$

prvky maj velikost m

nasobeni matice $r \times r$ s vektorem $r \times 1$ na 1 procesoru trva (a krat r na druhej) - a je konstanta

chce T, E, ψ_1, ψ_2

4. Algoritmus pro vypocet tridiagonalni soustavy rovnic na 1D mritzce ($p < n$) s WH prepínanim. Urcit T, Ψ . (súdo-lichá redukce)

5. Jakobiho algoritmus (klasika, proste vsechno k tomu)

6. Transpozice matice na 2-D Mritzce WH

7. [5b] algoritmus nasobeni $\sqrt{N} \times \sqrt{N}$ matice blokově sachovnicove mapovane na hyperkrychli $Qlogp$, $1 \leq p \leq N$ vektorem $x(\sqrt{N} \times 1)$ mapovany blokove na 1 podkrychli $Qlog(\sqrt{p})$. Vysledny vektor $y = Ax$ bude po skončení vypocitu ulozen stejne jako na pocatku x . Pro jednoduchost predpokladejte, ze p je mocnina 4.

1portove smerovani s WH, prenos paketu o velikosti mikro mezi procesory ve vzdalenosti d ma cas $t(d, n) = ts + d * td + mikro * tm$. Dale predpokladejte, ze prvky matice a vektoru maji velikost m a nasobeni matice $r * r$ vektorem $r * 1$ na 1 procesoru trva cas $\alpha * r^2$, α je konst. Odvodte vyrazy pro paral. cas $T(N, P)$ a efektivnost $E(N, P)$ a izoefektivni fce $f_1(p)$, $f_2(N)$

8. Foxuv algoritmus nasobeni matic

a. [5b] Popsat jednu iteraci Jacobiho metody. Vic jsem si, bohuzel, nepoznamenal, akorat ze to bylo na jednorozmerne mritzce $M(p) :-$ (

b. [3] Co nejrychlejsi algoritmus pro transpozici matice A typu $m \times n$ na p -proc. Q s WH je-li matice A namapovana blokově sachovnicove. Presny pocet komunik. kroku (rounds) $r(n^2, p)$ a cas. slozítost $T(n^2, p)$, jestlize premísteni paketu obsahujici k prvku matici na vzdalenost d trva cas $\tau(d, k) = ts + dtd + ktm$ a transpozice matice $r \times r$ na 1 procesoru trva cas r^2 .

[] Napište co nejrychlejší alg. pro transpozici matice $N \times n$ na p proc. Q_n s WH, je-li A mapována blokově-šachovnicově. Odvodte přesný počet kom. kroků $r(n^2, p)$ a čas. slozítost $T(n^2, p)$ jestlize prenos paketu obsahujiciho k prvku matice na vzdalenost d trvá $\tau(d, k) = Ts + d * Td + k * Tm$ a transpozice matice $R \times R$ na 1 proc. zabere čas R^2 .

c. [4b] Popište Canonuv algoritmus na ctverecovém toroidu s p procesory pro násobení matic, určete jeho časovou složitost a pak asi ještě funkce ψ_1 a ψ_2 .

d. [5] FOX na $Q_{\log(p)}$, určte f_1, f_2 , pametovou složitost

$f_1 = \sqrt{p}, f_2 = n^2$, složitost nevíme, tip sem $3n/p$ (3x velikost submatice pro násobení, možná to je jen n/p pro přesun submatic při komunikaci(?))

12 Teorie par. složitosti

1. [1b] Co je NC trída a 3 příklady

2. [1b] {3x} definujte třídu P-uplných problému a uveďte 2 příklady P-uplných problému